

産業用人協調ロボット UR3 UR5 UR10

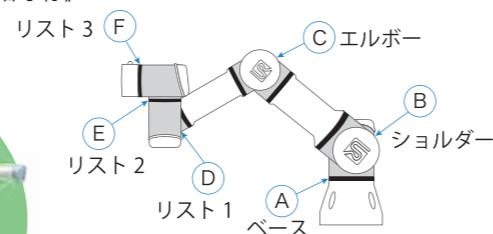
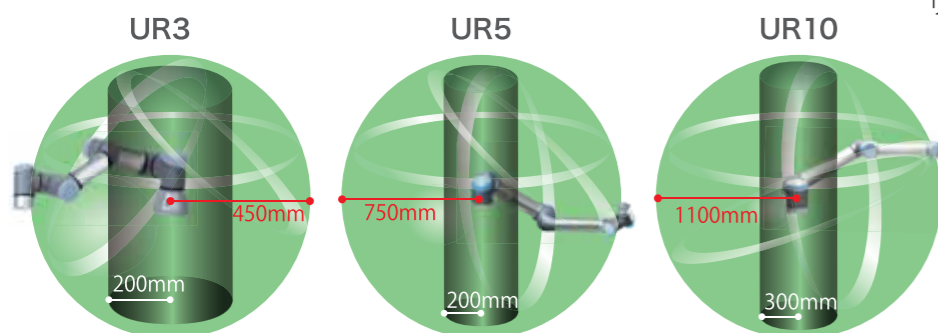
技術仕様

仕様/モデル	UR3	UR5	UR10
構造		垂直多関節形(6自由度)	
ロボット本体重量	11.0 kg	18.4 kg	28.9 kg
可搬重量	3 kg	5 kg	10 kg
最大リーチ	500 mm	850 mm	1300 mm
動作範囲	無限回転(F) / ±360° (A~E軸) 全軸 ±360°		
最大速度	180°(A~C軸) / 360°(D~F軸) / 秒 TCP速度 1m/秒	180°(全軸) / 秒 TCP速度 1m/秒	120°(A, B軸) / 180°(C~F軸) / 秒 TCP速度 1m/秒
繰返し位置決め精度	±0.1 mm		
設置寸法	φ118 mm	φ149 mm	φ190 mm
プログラミング方式	12インチ・カラータッチパネル・ダイレクトティーチ		
保護等級(アーム)	IP64	IP54	
ISOクラスクリーンルーム	5		
設置環境温度	0 ~ 50 °C (結露なきこと)		
電源容量	最小 80 W、通常 120 W、最大 250 W	最小 90 W、通常 150 W、最大 325 W	最小 90 W、通常 250 W、最大 500 W
協働作業	15の調節可能な先端的安全機能 TÜV NORD 承認済みの安全機能 以下に準じて試験済み: EN ISO 13849:2008 PL d		

仕様は予告なく変更することがあります。(2019年1月現在)

安全動作範囲

《動作軸呼称》



■ コントロールボックス仕様

IP等級	IP20
ISOクラスクリーンルーム	6
騒音	<65dB(A)
入出力ポート	デジタル入力 16 アナログ入力 2 デジタル出力 16 アナログ出力 2
入出力電源	24V2A TCP/IP IO0Mbit, ModbusTCP, Profinet, EthernetIP 単相 AC100 V~240 V, 50 / 60Hz
コントロールボックスのサイズ(W×H×D)	475mm × 423mm × 268mm



■ ティーチペンダント仕様

IP等級	IP20
材料	アルミニウム、pp
重量	1.5kg
ケーブル長	4.5 m



UNIVERSAL ROBOTS

産業用協調ロボット

UR3 UR5 UR10

EN ISO 13849:2008 PL d



ドイツ技術検査協会
安全規格認証証明



日本正規代理店



カンタム・ウシカタ株式会社

〒224-0053 神奈川県横浜市都筑区池辺町4666
Tel: 045-345-0002 Fax: 045-345-0012
www.kantum.co.jp E-mail: info@kantum.co.jp



Automate almost anything



Injection moulding
射出成形

PICK & PLACE
ピックアンドプレイス

CNC
コンピュータ数値制御

POLISHING
研磨

CAR MANUFACTURING
自動車製造

QUALITY INSPECTION
品質検査

GLUING, DISPENSING & WELDING
接着、分注および溶接

ASSEMBLY
組み立て

PLASTIC AND POLYMERS
プラスチック、ポリマー産業

LOADING AND PALLETIZING
パレット化とパレタイジング

SCREW DRIVING
ねじ止め

MACHINE TENDING
マシンテンディング

常識を覆すメリット

早いセットアップ

ロボット設置後、通電からご使用まで約30分。
また、未経験者でも1時間のオペレーター教育でご使用いただけます。

ダイレクトティーチングが可能

経験のないオペレーターでもすぐにダイレクトティーチングでプログラミングが容易にできます。
また、ティーチングペンダントにて0.1mm単位でセットが可能。



日本語ほか20カ国語対応
ティーチングペンダント

安全な協働仕様

危険で単純な作業や反復作業において人間のオペレーターに与えるストレスから生じる不慮の事故を抑制することができますので、世界中で使用されているUR協働作業用ロボットの80%は人間のオペレーターのすぐそばに安全柵なしで設置されています(リスク査定後)。URロボットの安全システムは、150N(検圧例:エレベータドア)以上の荷重がかかると瞬時停止します。TÜV(ドイツ技術検査協会)による認定を取得済みです。



用途

- 研究機関における分析と試験
- 接着、溶接
- CNC
- ネジ(M8以下)締め/緩め
- はんだ付け等
- 組み立て、ピック・アンド・プレイス
- 梱包およびパレタイジング
- 射出成形の取り出し
- 塗装(水溶性塗料)

柔軟性のある様々な現場で活用

ユニバーサルロボットの用途は専門分野にとどまりません。軽量、省スペースであるため、生産環境のレイアウトを変更せずに、さまざまな用途に応じた再配置が容易です。新しいプロセスへのロボットの配置を迅速かつ容易に行うことができ、少ロットまたは高速切替が必要な場合も含め、ほぼすべての手動タスクを自動化する機動性を実現します。
すなわちURロボットは、反復作業のプログラムを再利用することができるのです。



UR3

動作半径
500mm

可搬重量
3kg

動作範囲の小さい環境向けに設計されたUR3は最大500mmの動作半径を実現し、科学、製薬、農業、エレクトロニクス、技術関連施設でその価値を発揮し、最大3kgの可搬重量に対応します。
卓上型なので狭いスペースにも導入でき、先端の関節に“InfiniteSpin機能”(無限回転)を備えており単独でネジ締め/緩め作業が可能です。

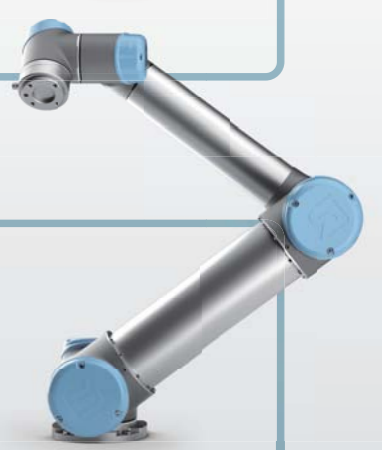


UR5

動作半径
850mm

可搬重量
5kg

最大850mmの動作半径を実現するUR5は、手の届く場所への移動に対応しますので、他の生産プロセスに従業員を振り分けて効率をアップできます。最大5kgの可搬重量に対応し、危険な反復作業を自動化することができます。ピッキング、設置、試験などの軽量の協働プロセスに最適です。



UR10

動作半径
1300mm

可搬重量
10kg

梱包、パレット、組み立て、ピック・アンド・プレイスのような、重量のある協働プロセスがUR10に最適です。最大1300mmの動作半径を誇るUR10は、広いエリアでの作業効率アップを達成すべく設計されています。これにより距離の長い生産ラインなどにおいて作業時間を節約することができる当社ラインナップで最大の産業用ロボットです。

